

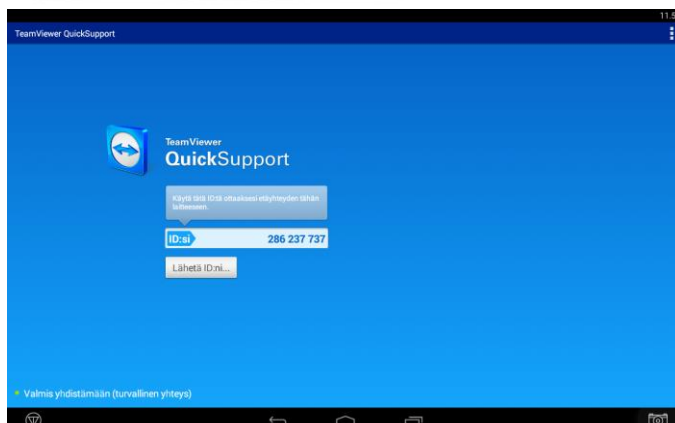


## TeamViewer ja sen käyttö

1. **Avaa TMX-paneeli** oikean yläreuna takaa (näytön taustalta) pyöreästä vihreästä painikkeesta.
2. Perusnäytön keskellä on ohjelmien käynnistysikonit. Ikoneita voit tuoda lisää alkunäkymään "Lisää ohjelmia-painikkeen" takaa



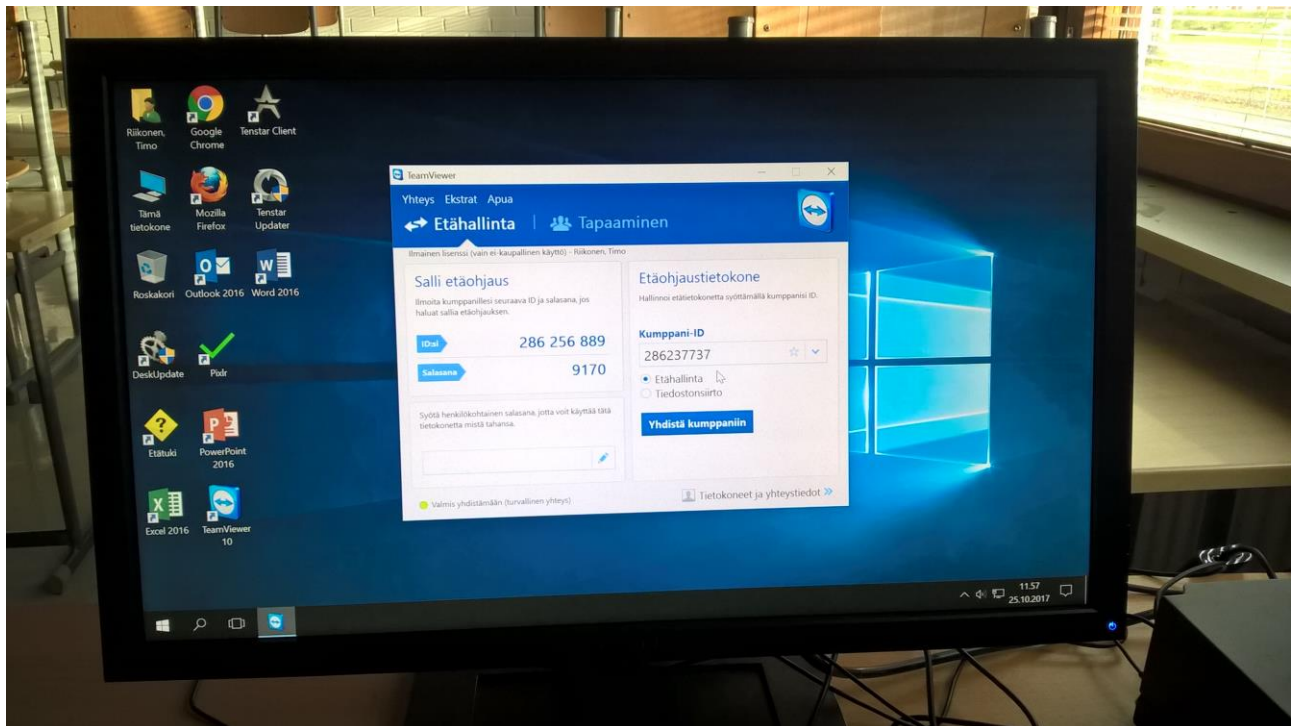
3. Avaa **TeamViewer-sovellus** alkunäkymän ohjelmapainikkeesta



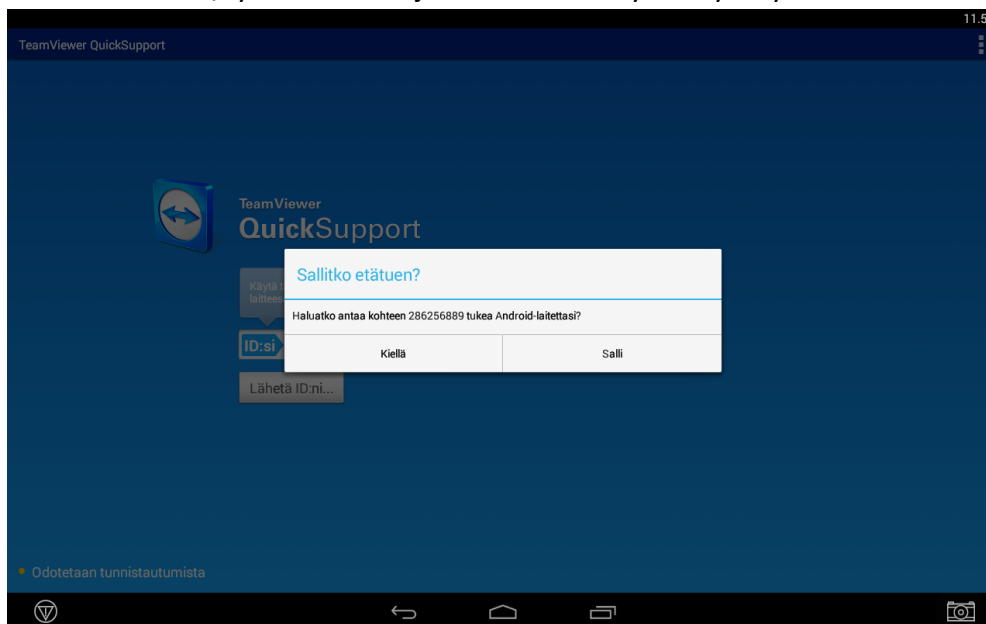
4. Ota ID talteen → mene luokan työasemalle
5. Työaseman TeamViewer auki



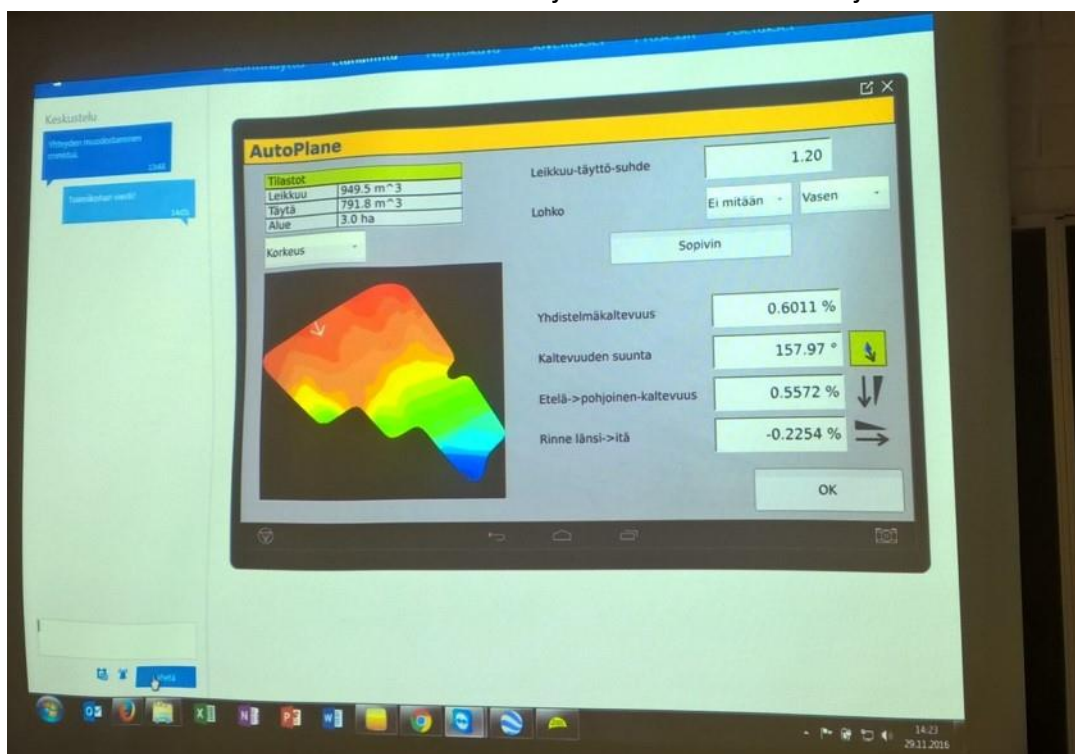
6. Syötä TMX:n ID paikalleen



7. Mene traktoriin/työkoneeseen ja **salli** TMX:n näytöltä yhteys



8. → Luokan koneella/dataheittimen näkymässä on TMX:n paneeli ja siitä on seurattavissa reaaliaikaisesti kaikki tehtävät toimenpiteet, asetusten laitot ja työnäkymä. Oheinen näkymä on peltolanan toimintaan liittyvä ja maamassojen laskentaan tuleva kuvaus. Peltolohko on kierretty (saatu laskelmille ulkokehys) ja ajettu sisäosalta useita eri linjoja, jolloin saadaan laskentaan pellon pinnan tasot eri kohdissa. Lopuksi annettu laskentakäske. Sininen on matalin kohta ja punainen korkein, tasoero tässä tapauksessa n. 38 cm. Oheinen "kartta" on määre, jolla voidaan antaa laitteistolle leikkuusyvyys tai täyttö. TMX + lanan ohjausautomaatio hoitaa lanan terän 1- 2 cm:n tarkkuudella koko ajan sille tasolla, mihin sen käskyttät. Lähtökohtana on perustaso, jonka olet määrittänyt ja johon terän korkeutta verrataan. Korkeista kohdista terä leikkaa ja mataliin kohtiin terä jättää maata.



9. Voit hyödyntää tilannetta opetuksessa ja työtehtävän etenemisen seurannassa

**10.** On mahdollista heittää viestejä viestitysominaisuudella molempiin suuntiin → Käytä viestin lähetyksessä "Korostusta", jolloin viesti näkyy paremmin TMX:n paneelissa.